

Sistemas Operacionais

Processos - Parte 2

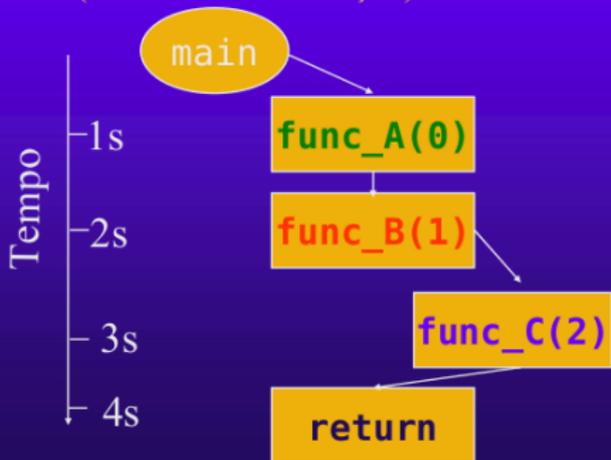
Prof. Dr. Fábio Rodrigues de la Rocha



Conceitos de programação concorrente

◆ Programa ordinário:

- declaração de dados
- descrição de instruções executáveis
- execução seqüencial
(um fluxo de execução)

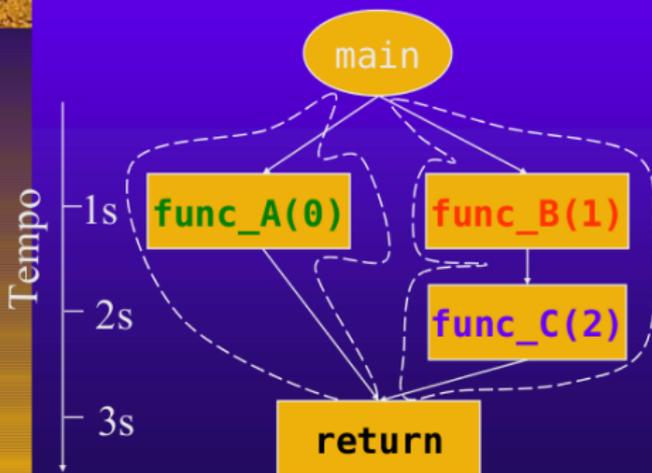


Programa ordi.c

```
1: #include <stdio.h>
2: int x = 0; // declaração
3:
4: void func_A(int v)
5: {
6:     printf("A %d\n",v);
7: }
8: void func_B(int v)
9: {
10:    printf("B %d\n",v);
11:    func_C(v+1);
12: }
13: void func_C(int v)
14: {
15:    printf("C %d\n",v);
16: }
17: // Programa principal
18: int main (void)
19: {
20:    func_A(x);
21:    func_B(x+1);
22:    return 0;
23: }
24:
```

Conceitos de programação concorrente

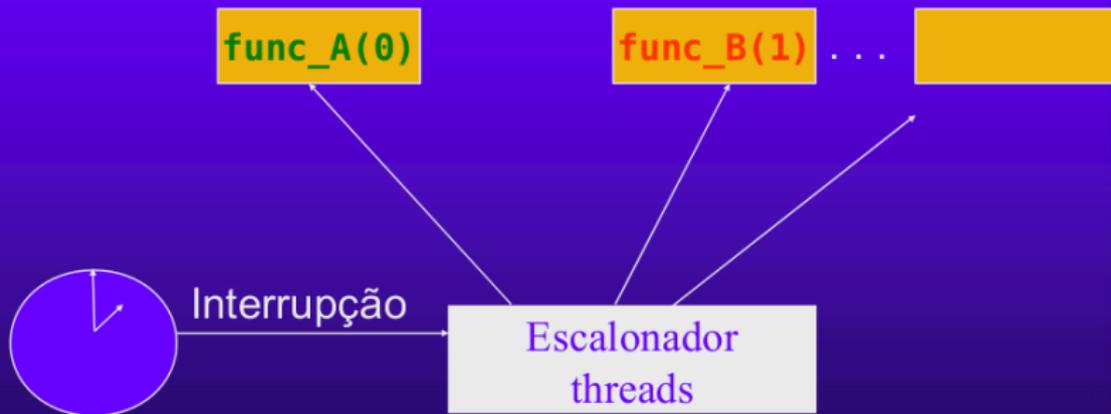
- ◆ Programa concorrente:
 - conjunto de programas ordinários
 - execução paralela (mesmo que abstrata)
 - Processo-thread \Rightarrow programa ordinário
 - Prog. concorrente \Rightarrow conjunto de threads



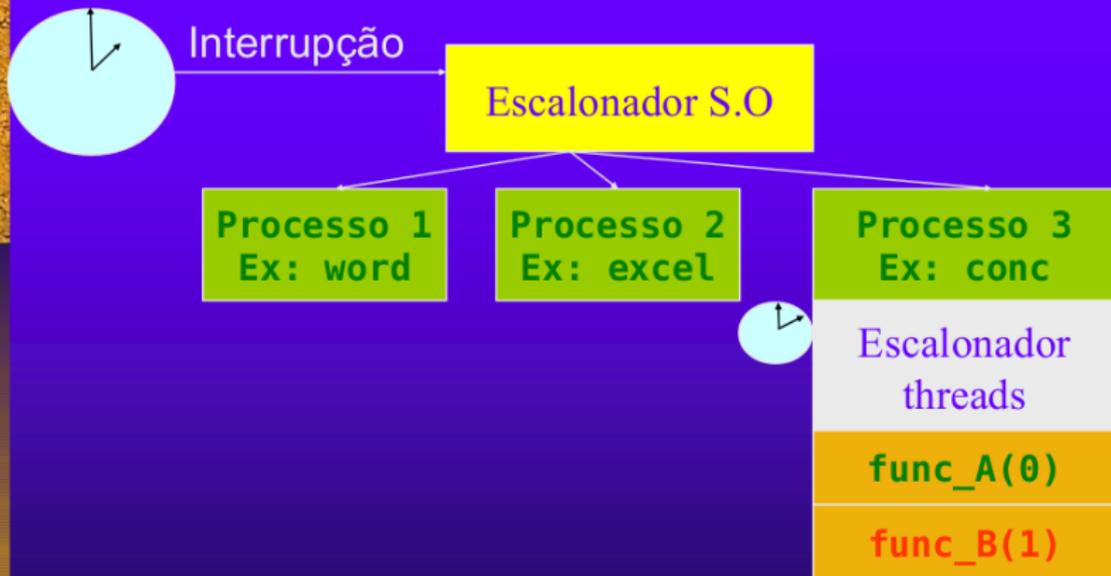
Programa conc.c

```
1: #include <stdio.h>
2: int x = 0; // declaração
3:
4: void func_A(int v)
5: {
6:     printf("A %d\n",v);
7: }
8: void func_B(int v)
9: {
10:    printf("B %d\n",v);
11:    func_C(v+1);
12: }
13: void func_C(int v)
14: {
15:    printf("C %d\n",v);
16: }
17: // Programa principal
18: int main (void)
19: {
20:    CreateThread(func_A(x),
21:               func_B(x+1));
22:    return 0;
23: }
```

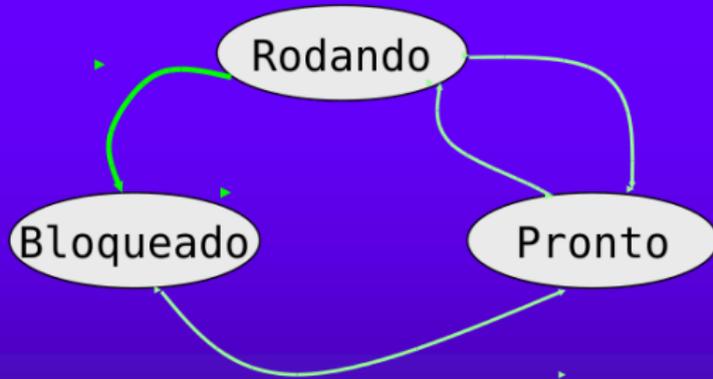
Execução “paralela”



Escalonamento de processos e escalonamento de threads

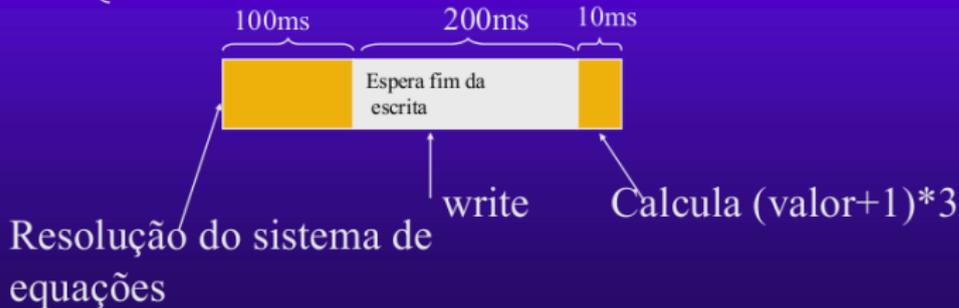


Estados dos processos ou threads



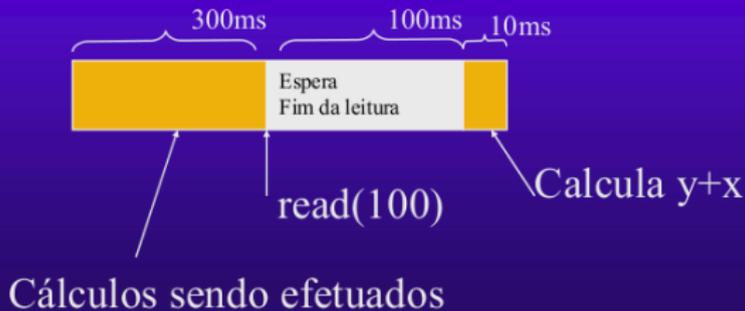
Vantagens da programação concorrente sobre a convencional

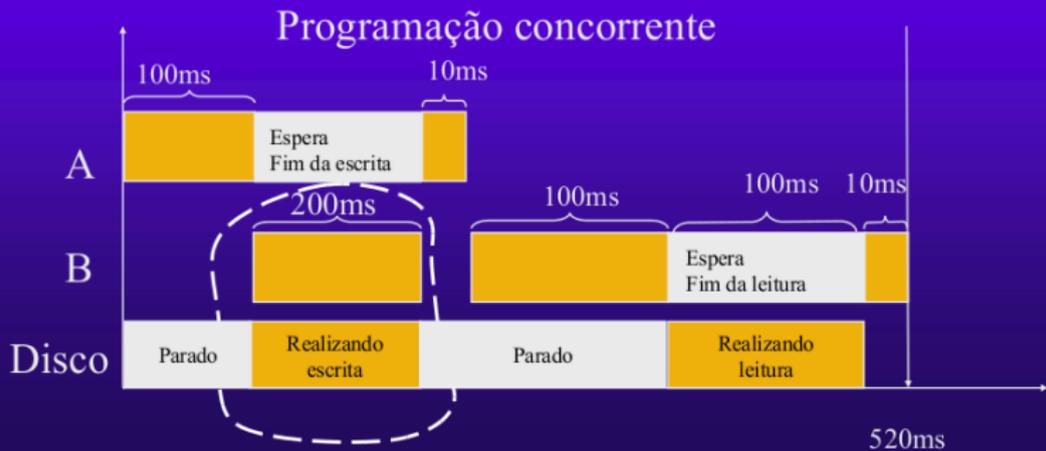
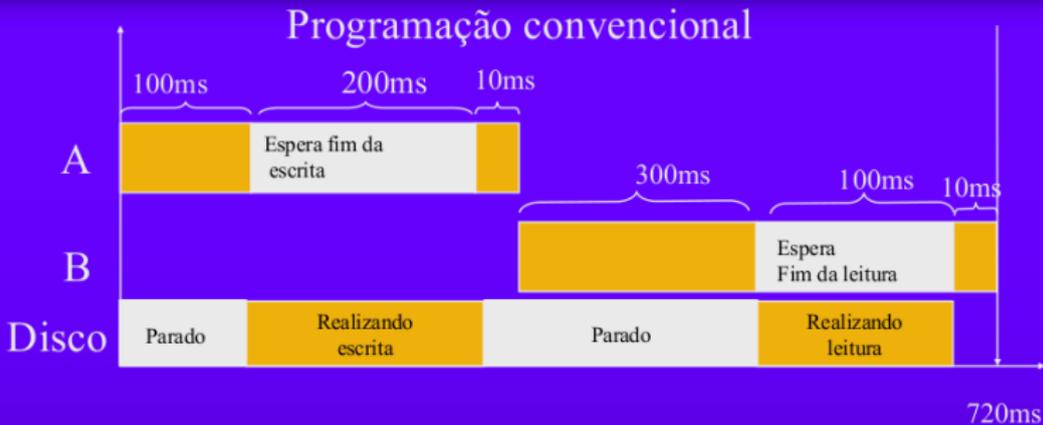
A {
valor=resolve_sistema_equações();
write(valor,10); escreve na posição de memória 10
Valor=(valor+1)*3

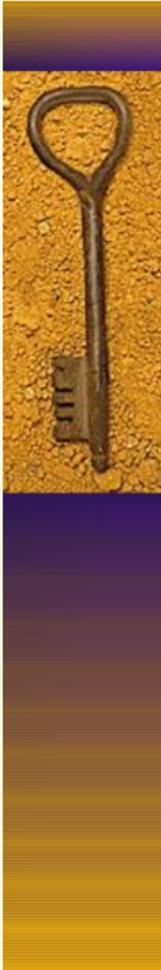


Vantagens da programação concorrente sobre a convencional

B {
Y=Realiza_calculos()
X=read(100); Lê a posicao 100 da memória
Z=Y+X;







Desvantagens da programação concorrente

- ◆ Está sujeita a todos os erros da programação convencional
- ◆ Mais todos os problemas que surgem quando existe comunicação entre processos
 - Comunicação no sentido de troca de mensagens
 - Mas também no sentido de acesso à áreas de memória ou estruturas de dados compartilhadas

Comunicação entre processos - Semáforos

Até agora, vimos que o método de desabilitar interrupções, o método de estrita alternância e o uso da instrução TSL resolvem o problema do acesso a região crítica. Infelizmente, todos eles incorrem em problemas.

Semáforos

Semáforos são primitivas que podem ser escritas utilizando alguns dos métodos já vistos (tipicamente desabilitação de interrupções e instrução TSL). Assim, utilizando estes métodos são escritas duas funções $P()$ e $V()$.

Comunicação entre processos - Semáforos

```
P(sem);  
acessa região crítica  
V(sem);
```



Programas de usuário que
usam semáforos

```
function P (tipo_sem s)  
{  
}  
function V (tipo_sem s)  
{  
}
```



Biblioteca que cria os
semáforos usando
algum método como
desabilitar interrupções

Hardware

Comunicação entre processos - Semáforos

A função $P(\text{semáforo})$ ou $\text{Down}(\text{semáforo})$ decrementa uma variável do tipo semáforo. Quando tenta-se decrementar uma variável do tipo semáforo cujo valor é 0, o processo que executou a tentativa de decremento é suspenso, sendo inserido numa lista de processos bloqueados.

A função $V(\text{semáforo})$ ou $\text{Up}(\text{semáforo})$ incrementa o valor de uma variável do tipo semáforo. Quando tentamos incrementar uma variável semáforo que estava com valor negativo, o processo que estava na lista de processos bloqueados passa para a lista de processos prontos e poderá ser executado novamente.

Comunicação entre processos - Semáforos

Valor dos semáforos - *EXEMPLO*

Uma operação de inicialização de semáforos $sem=4$ faz com que este seja o valor do semáforo. Ou seja, é possível que um processo execute $P(sem)$ até quatro vezes antes de que este processo fique bloqueado. Se outro processo no sistema executar $V(sem)$ fará com que o semáforo seja incrementado e liberará o processo que esteja dormindo.

Comunicação entre processos

```
1 void P (semaforo s)
2 {
3     if (s > 0)
4         s = s - 1;
5     else
6         sleep();
7 }
```

```
1 void V (semaforo s)
2 {
3     if (ExisteProcessoEsperando(s))
4         AtivaProcessoEsperando(s);
5     else
6         s = s + 1;
7 }
```

Comunicação entre processos - Semáforos

Semáforos binários ou mutex

Semáforos cujo valor foi inicializado para 1, ou seja permite que seja executado uma vez uma operação $P(\text{sem})$, se uma segunda chamada for realizada, o processo será bloqueado.

Comunicação entre processos - Deadlocks

Deadlock

Deadlock é a situação onde temos processos concorrentes num computador e estes processos compartilham algum recurso. O controle de acesso a este recurso é feito por um semáforo e por algum erro, ambos os processos ficam bloqueados esperando a oportunidade de acessar o recurso.

Comunicação entre processos - Deadlock

```
1 semaforo sem_1=1;
2 semaforo sem_2=1;
3
4 void A (void)
5 {
6     while (1)
7     {
8         P(&sem_1);
9         P(&sem_2);
10        acessa_regiao_critica();
11        V(&sem_2);
12        V(&sem_1);
13    }
14 }
```

```
1
2
3 void B (void)
4 {
5     while (1)
6     {
7         P(&sem_2);
8         P(&sem_1);
9         acessa_regiao_critica();
10        V(&sem_1);
11        V(&sem_2);
12    }
13 }
```

Comunicação entre processos - Problema do produtor-consumidor

```
1 #define N 10
2 semaforo mutex=1;
3 semaforo vazio=N;
4 semaforo cheio=0;
5
6 void produtor (void)
7 {
8     int item;
9     while (1)
10    {
11        produz_algun_item();
12        P(&vazio);
13        P(&mutex);
14        insere_item_produzido();
15        V(&mutex);
16        V(&cheio);
17    }
18 }
```

```
1
2
3 void consumidor (void)
4 {
5     int item;
6     while (1)
7     {
8         P(&cheio);
9         P(&mutex);
10        remove_item();
11        V(&mutex);
12        V(&vazio);
13        consome_item(item);
14    }
15 }
```

Comunicação entre processos

Deadlocks

Imagine que um programador escreveu um código para o produtor, utilizando semáforos, mas acabou invertendo a ordem das operações de Down(). O que ocorre quando o produtor já produziu N elementos ?

```
1 void produtor (void)
2 {
3     int item;
4     while (1)
5     {
6         produz_algun_item();
7         P(&mutex);      // faz o down sobre mutex
8         P(&vazio);
9         insere_item_produzido();
10        V(&mutex);
11        V(&cheio);
12    }
13 }
```

Prática: Programação concorrente em C e semáforos

Pthreads

Como uma prática, veremos como pode-se trabalhar com programação concorrente na linguagem C. Como a linguagem C não possui naturalmente recursos para permitir a execução “paralela” de funções, utilizaremos uma biblioteca chamada pthreads.

A biblioteca pthreads está disponível em diversos sistemas operacionais. Na aula prática será demonstrado o uso das pthreads em programas C no ambiente Windows e será mostrado também como utilizá-la no Linux.

Problema do produtor-consumidor

Contadores de eventos

O problema do produtor consumidor foi resolvido usando uma exclusão mútua (usando semáforos). O mesmo problema pode ser resolvido utilizando **contadores de eventos**. Um contador de evento é uma variável especial (compartilhada por todos os processos ou threads) que suporta algumas operações atômicas.

- READ(E) - Lê o valor da variável evento;
- ADVANCE(E) - Incrementa o valor da variável evento em 1 unidade. É uma função atômica;
- AWAIT(E,V) - Fica suspenso, esperando até que o valor E seja maior ou igual a V.

Problema do produtor-consumidor - contadores de eventos

```
1 #define N 10
2
3 event_counter in=0, out=0;
4
5
6
7 void produtor (void)
8 {
9     int item, sequence=0;
10    while (1)
11    {
12        produz_algum_item();
13        sequence++;
14        AWAIT(out, sequence-N);
15        insere_item_produzido();
16        ADVANCE(&in);
17    }
18 }
```

```
1
2
3 void consumidor (void)
4 {
5     int item, sequence=0;
6     while (1)
7     {
8         sequence++;
9         AWAIT(in, sequence);
10        remove_item();
11        ADVANCE(&out);
12        consome_item(item);
13    }
14 }
```

Comunicação entre processos - Monitores

Monitores

O semáforo é uma ferramenta bastante poderosa para controlar o acesso exclusivo a região crítica por processos concorrentes. Mas ele permite que por algum descuido tenhamos um **deadlock**. Para facilitar a escrita de programas concorrentes foi criado o conceito de **monitor**.

Comunicação entre processos - monitores - exemplo simples

```
1 monitor exemplo // inicia o monitor
2   int count=0;
3
4   int enter (x) {
5       if (count < N) {
6           insere_item_produzido(x);
7           count++;
8           return true;
9       }
10      return false;
11  }
12
13  int remove(x) {
14      if (count > 0)
15      {
16          remove_item(&x);
17          count--;
18          return true;
19      }
20      return false;
21  }
22 } // termina o monitor
```

```
1   void produz () {
2       int retorno;
3       while (true) {
4           produz_algun_item(x);
5           retorno=false;
6           while (retorno==false)
7               retorno=exemplo.enter(x);
8       }
9   }
10  void consome () {
11      int retorno;
12      while (true) {
13          retorno=false;
14          while (retorno==false) retorno
15              =exemplo.remove(&x);
16          remove_item(x);
17      }
18  }
```

Comunicação entre processos - monitores - signal and wait

```
1 monitor exemplo // inicia o monitor
2   int count=0;
3   condition full, empty;
4   void enter (x) {
5       if (count == N) wait(full);
6       insere_item_produzido(x);
7       count++;
8       if (count==1) signal(empty);
9   }
10  void remove(x) {
11      if (count ==0) wait(empty);
12      remove_item(&x);
13      count--;
14
15      if (count==N-1) signal(full);
16  }
17 } // termina o monitor
```

```
1   void produz () {
2       while (true) {
3           produz_algun_item(x);
4           exemplo.enter(x);
5       }
6   }
7   void consome () {
8       while (true) {
9           exemplo.remove(&x);
10          remove_item(x);
11      }
12  }
```

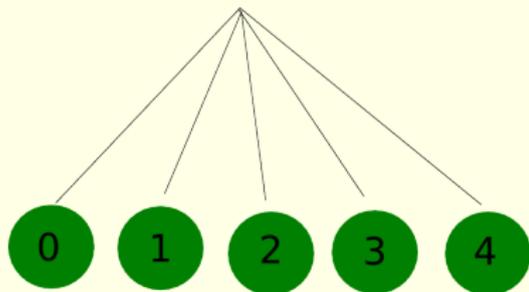
Problema dos filósofos

Um problema clássico denominado problema dos filósofos jantando (*Dining philosophers problem*) apresenta o problema de compartilhamento de recursos limitados para processos. O objetivo é permitir que os processos consigam realizar suas tarefas sem a ocorrência de deadlocks/starvation.

Para deixar o problema mais divertido este é apresentado de uma forma curiosa: uma mesa de jantar com 5 filósofos (que fazem o papel de processos) e para conseguir comer um filósofo precisa de 2 garfos (recurso compartilhado), pela quantidade de garfos existentes na mesa(5), fica claro que não é possível que todos comam ao mesmo tempo.



Problemas clássicos de comunicação entre processos



```
1 #define N 5
2
3 for (int x=0;x<N;x++)
4     create_thread(philosopher,x);
```

```
1 void philosopher (int i)
2 {
3     while (1)
4     {
5         think();
6         take_fork(i);
7         take_fork( (i+1) % N );
8         eat(); // usa os recursos
9         put_fork(i);
10        put_fork( (i+1)%N );
11    }
12 }
13 // Solucao errada
```

Problemas clássicos de comunicação entre processos

```
#define N          5          /* número de filósofos */
#define LEFT      (i+N-1)%N  /* número do vizinho à esquerda de i */
#define RIGHT    (i+1)%N    /* número do vizinho à direita de i */
#define THINKING  0         /* o filósofo está pensando */
#define HUNGRY    1         /* o filósofo está tentando pegar garfos */
#define EATING    2         /* o filósofo está comendo */
typedef int semaphore;      /* semáforos são um tipo especial de int */
int state[N];              /* arranjo para controlar o estado de cada um */
semaphore mutex = 1;      /* exclusão mútua para as regiões críticas */
semaphore s[N];           /* um semáforo por filósofo */

void philosopher(int i)    /* i: o número do filósofo, de 0 a N-1 */
{
    while (TRUE) {        /* repete para sempre */
        think();          /* o filósofo está pensando */
        take_forks(i);    /* pega dois garfos ou bloqueia */
        eat();            /* hummm! Espagete! */
        put_forks(i);     /* devolve os dois garfos à mesa */
    }
}
```

Problemas clássicos de comunicação entre processos

```
void take_forks(int i)                /* i: o número do filósofo, de 0 a N-1 */
{
    down(&mutex);                    /* entra na região crítica */
    state[i] = HUNGRY;               /* registra que o filósofo está faminto */
    test(i);                         /* tenta pegar dois garfos */
    up(&mutex);                      /* sai da região crítica */
    down(&s[i]);                     /* bloqueia se os garfos não foram pegos */
}

void put_forks(i)                    /* i: o número do filósofo, de 0 a N-1 */
{
    down(&mutex);                    /* entra na região crítica */
    state[i] = THINKING;            /* o filósofo acabou de comer */
    test(LEFT);                     /* vê se o vizinho da esquerda pode comer agora */
    test(RIGHT);                    /* vê se o vizinho da direita pode comer agora */
    up(&mutex);                      /* sai da região crítica */
}

void test(i)                         /* i: o número do filósofo, de 0 a N-1 */
{
    if (state[i] == HUNGRY && state[LEFT] != EATING && state[RIGHT] != EATING) {
        state[i] = EATING;
        up(&s[i]);
    }
}
```

Leitores e Escritores

Outro problema clássico é o dos leitores e escritores e serve para modelar o problema de existirem processos que precisam ler uma informação e outros processos (possivelmente apenas um) que precisa escrever uma informação.

Problemas clássicos de comunicação entre processos

Uma forma trivial de resolver o problema é permitir que exista apenas um processo leitor e apenas um processo escritor.

```
1 semaphore mutex = 1;
2 void Leitor (void) {
3     while(true) {
4         down(mutex);
5         le_dados();
6         up(mutex);
7     }
8 }
9 void Escritor (void) {
10    while(true) {
11        down(mutex);
12        escreve_dados();
13        up(mutex);
14    }
15 }
```

Não é possível que mais de um leitor leia a informação simultaneamente.

Solução final do problema: Vários leitores podem ser simultaneamente a informação.

```
1 semaphore mutex = 1, db      = 1;
2 int rc          = 0;
3 void Leitor (void) {
4     while(true) {
5         down(mutex);
6         rc++;
7         if (rc==1) down(db);
8         up(mutex);
9         le_dados();
10        down(mutex);
11        rc--;
12        if (rc==0) up(db);
13        up(mutex);
14        usa_dos_dados_lidos();
15    }
16 }
17 void Escriitor (void) {
18     while(true) {
19         down(db);
20         escreve_dados();
21         up(db);
22     }
23 }
```